ROHS, TS16949, **I**S09001

## R9300

多频 RTK 高精度定位接收机数据手册 APRIL, 2021

# 修订记录

版本号	修订记录	日期
Ver1.00	全新改版	2021年4月

### 目录

1.产品介绍	4
1.1 概述	4
1.2 主要特征	4
1.3 应用	4
2.技术指标	5
3.电气特性	7
3.1 电气极大值	7
3.2 运行条件	7
4. 外形尺寸	7
5.传输及接口	8
6.默认配置	9
6.1 接口及输出设置 (CFGPRT)	9
6.2 消息设置 (CFGMSG)	9
6.3 卫星系统设置 (CFGSYS)	9
6.4 导航系统设置(CFGNAV)	10
7.差分数据	10
8.RTCM 原始观测量输出	10
9. 包装和运输	11
9.1 包装尺寸	11
9.2 防静电要求	12
10 订购信自	13

## 1.产品介绍

### 1.1 概述

R9300 多频 RTK 高精度定位接收机,基于公司完全自主知识产权的高精度导航定位算法,支持全球所有民用导航定位系统 GPS,BEIDOU,GLONASS,GALILEO,IRNSS,QZSS 以及卫星增强系统 SBAS

(WAAS, EGNOS, GAGAN, MSAS), 内置双频 RTK 引擎,可实现厘米级定位,适用于工业和消费领域的导航定位应用。R9300采用标准的工业级设计,采用防水,耐高温外壳,ROHS工艺,具有高灵敏度、抗干扰、高性能等特点。

### 1.2 主要特征

- ◆ 可同时接收多系统多频点
- ◆ 支持北斗三代卫星
- ◆ Smart Suppress<sup>TM</sup> 抗干扰技术
- ◆ 支持 AGNSS, 快速定位<sup>[1]</sup>
- ◆ 支持 DGNSS, RTK 厘米级定位精度
- ◆ 工业级设计,防水,防尘,耐高温

### 1.3 应用

产品主要用于对定位精度要求比较高的行业,如:智能交通汽车、无人驾驶、精准农业农机、无人机、无人船、自动割草机应用等。

# 2.技术指标

	性能指标
	GPS: L1CA,L5
信号	BDS: B1I, B2A
ld 2	Galileo: E1, E5a
	QZSS: L1,L5
单点定位 (RMS)	水平: 1.5m
	高程: 2.5m
DGNSS (RMS)	水平: 0.4m
	高程: 0.8m
RTK(RMS)	水平: 1cm+1ppm
,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	高程: 2cm+1ppm
跟踪灵敏度	-167dBm
捕获灵敏度	-149dBm
速度精度	0.03m/s
差分数据	RTCM 3.2/3.3
数据格式	NMEA0183,扩展协议(可定制)
冷启动	30s
热启动	2s
重捕获	1s
初始化可靠性	> 99.9%

数据更新率	1, 2, 5Hz (10Hz 选配)
PPS 授时精度	20ns
物理特性	
温度	工作温度: -40℃~+85℃
	存储温度: -45℃~+85℃
湿度	95%不冷凝
振动	GJB 150.16-2009, MIL-STD-810
冲击	GJB 150.18-2009, MIL-STD-810

[1]测试条件:可用卫星数大于 6 颗, 所有卫星信号强度不低于-130dBm

[2]测试条件: CEP,50%, 卫星数大于 8 颗, 24 小时静态定位, 所有卫星信号强度不低于-130dBm

[3]测试条件: 50%@30m/s

## 3.电气特性

### 3.1 电气极大值

参数	符号	最小值	最大值	单位	条件
供电电压 (VCC)	Vcc	-0.5	5.5	V	
VCC 最大纹波	Vrpp	0	50	mV	
存储温度	Tstg	-45	85	°C	
ESD	VESD(HBM)		2000	V	All
					pins

### 3.2 运行条件

参数	符号	最小值	典型值	最大值	单位	条件
供电电压(VCC)	Vcc	4.8	5.0	5.5	V	
峰值电流	lccp			100	mA	Vcc = 5.0V
接收机链路噪声系数	NFtot		3		dB	
运行温度	Topr	-40		85	°C	

<sup>\*</sup>电源供电不足时可能会导致系统数据不稳定,造成轨迹偏移。

## 4.外形尺寸

表 2-1 外壳尺寸

参数	最小值	典型值	最大值	単位
外壳长度		90		毫米
外壳宽度	-	90	-	毫米
外壳高度 (不含 3M 贴胶)	-	28	-	毫米
3M 贴胶厚度	-	1.9	-	毫米
线缆直径	-	3.0	-	毫米
外露线缆长度	1.9	2.0	2.1	*

## 5.传输及接口

西博泰科高精度系列产品默认使用模拟 USB 通信,默认接口为 TYPE-C 标准 USB,采用 8 位数据 位 0 位 奇偶 校验 位, 1 位停止位 (8-N-1) 方式,波特率默认为 115200,可根据用户要求,修改成任 何常见波特率。 外接接口采用标准 通用的 USB 接口,可以直接连接电脑,安卓手机等设备进行测试性能体验,如需其它接口,需进行定制,常见的接口如下:

USB-A	标准	USB	5V
Micro USB	标准	USB	5V
TYPE-C	标准	USB	5V
MINI USB	标准	USB	5V
MX3.0	3-0-4 1-0-2	RS-232	5V

#### UART/TTL 定义

1	VCC	Р	Power Supply Voltage (Typ. 5.0V)
2	TXD	0	SerialTX Port (GPS to Host)
3	RXD	I	SerialRX Port(Host to GPS)
4	GND	G	Ground

#### RS232 定义

1	VCC	Р	Power Supply Voltage (Typ. 5.0V)
2	RS232-TXD	0	RS232TX Port (GPS to Host)
3	RS232-RXD	I	RS232RX Port(Host to GPS)
4	GND	G	Ground

# 6.默认配置

## 6.1 接口及输出设置 (CFGPRT)

参数名	默认配置	说明
波特率	115200	
输入协议指示	F	RTCM
输出协议指示	1	NMEA0183

### 6.2 消息设置 (CFGMSG)

消息类型	参数名	默认配置	说明
NMEA 消息	RMC	1	 1Hz 输出
	VTG	1	1Hz 输出
	GGA	1	 1Hz 输出
	GSA	1	1Hz 输出
	GSV	1	1Hz 输出
	GLL	1	1Hz 输出
	ZDA	0	关闭
	GST	0	关闭
	ТХТ	1	1Hz 输出

## 6.3 卫星系统设置 (CFGSYS)

导航类型	默认配置	说明
NavSys	7	GPS + BDS+GLO

### 6.4 导航系统设置 (CFGNAV)

	默认配置	说明	
NavRate	1000	1000ms 定位频度	
minElev	10	卫星截止角 10 度	

## 7.差分数据

模块支持 RTD/RTK 定位,差分数据可通过 RTCM3.x 协议发送给芯片。 RTCM3.x 协议支持的消息类型有:

- 1005/1006 (基准站坐标);
- 1074 (GPS 观测量, 需包含 L1 及 L2 频点);
- 1084 (GLONASS 观测量,需包含 G1 及 G2 频点);
- 1124 (BDS 观测量, 需包含 B1 及 B2 频点)。

### 8.RTCM 原始观测量输出

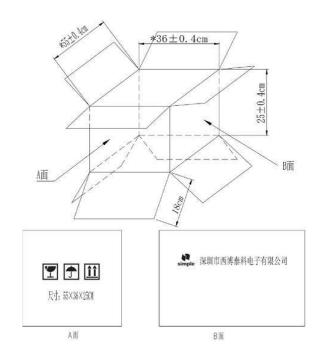
模块支持 RTCM3.3 格式的原始观测量输出,支持输出的消息类型有:

- ◆ 1005/1006 (基准站坐标);
- ◆ 1074/1075(GPS 观测量);
- ◆ 1084/1085 (GLONASS 观测量) ;
- ◆ 1124/1125 (BDS 观测量);
- ◆ 1019(GPS 星历数据);
- ◆ 1020(GLONASS 星历数据);
- ◆ 1042(BDS 星历数据)输出

## 9.包装和运输

### 9.1 包装尺寸

外包装箱尺寸为 55(W)×36(D)×25(H)cm, 每箱标准 MOQ=36PCS。



材料	定量/g数		
瓦楞纸面纸	175g		
瓦楞纸里纸	120g		
瓦楞纸A/B瓦楞	120g		
瓦楞纸内芯	110g		

### 9.2 防静电要求

R9300 为静电敏感产品,使用时金属接头部分需要特别注意静电防护。



# 10.订购信息

订购型号	描述	接口协议	接口配置	线长	波特率
R9300	多频 RTK 高精度定位接收机	USB	Type-C USB	2m	115200
R9300K	多频 RTK 高精度 + 惯导定位接收机	USB	Type-C USB	2m	115200